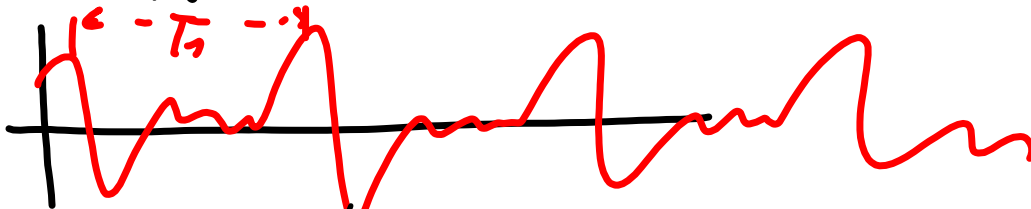


FR - spektrální analýza

$x(t)$ spojité, periodické T_1 , $f_1 = \frac{1}{T_1}$, $\omega_1 = \frac{2\pi}{T_1}$



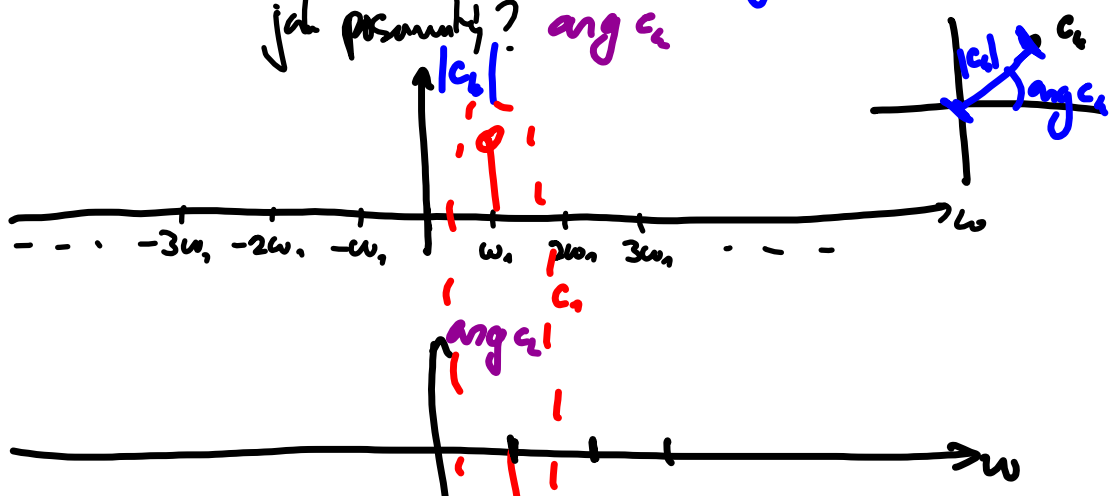
Syntetizující vzorec

$$x(t) = \dots c_{-2} e^{j2\omega_1 t} + c_{-1} e^{j\omega_1 t} + c_0 + c_1 e^{j\omega_1 t} + c_2 e^{j2\omega_1 t} + \dots c_k e^{jk\omega_1 t} + \dots$$

$$x(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} c_k e^{jk\omega_1 t}$$

c_k koeficienty FR \leftarrow Spektrum

kde? ✓ na vlnových ω ,
 kolik? $|c_k|$ moduly koeficientů
 jak posunuty? $\arg c_k$



Jak zajistit, aby $x(t)$ byl reálný??
 co musí platit pro

$$c_k e^{jk\omega_1 t} \quad \text{a} \quad c_k^* e^{-jk\omega_1 t}$$

musí být komplexně sdružené

Analýza FR

máme známý signál $x(t)$
 jeho koeficient c_k

$$x(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} c_k e^{jk\omega_0 t}$$

↑ koeficient → báze

analyzáční vzorec

$$c_k = \left(\frac{1}{T_1} \right) \int_{T_1} x(t) e^{-jk\omega_0 t} dt$$

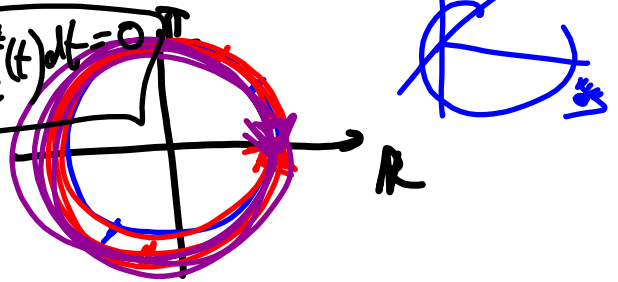
čtěk ortogonality

$$\int_{T_1} e^{jk\omega_0 t} \cdot e^{-jl\omega_0 t} dt = \text{musí být } 0.$$

$$e^a \cdot e^b = e^{a+b}$$

$$\int_{T_1} e^{j(k-l)\omega_0 t} dt = 0$$

$$\int_{T_1} b_k(t) \cdot b_l^*(t) dt = 0$$



$$\int_{T_1} e^{j\omega_0 t} dt = 0$$

$$\int_{T_1} e^{j2\omega_0 t} dt = 0$$

$$\int_{T_1} e^{j3\omega_0 t} dt = 0$$

$$\int_{T_1} e^{j4\omega_0 t} dt = 0$$

máme ortogonální báze

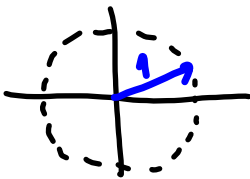
NORMALITA BÁZE (velikost 1)

$b_k(t)$ - k-tá báze

$$b = [a, b, c, \dots, h]$$

$$\|b\| = \sqrt{a^2 + b^2 + c^2 + \dots + h^2}$$

$$\|b_k(t)\| = \int_{T_1} |b_k(t)|^2 dt = \int_{T_1} |e^{jk\omega_0 t}|^2 dt = \int_{T_1} 1 dt = T_1$$



fuj! chci 1! \Rightarrow dělím T_1

VŠECHNY Four-transformace / řady / atd. se řídí
jedlinným vzorcem:

$$\text{VÝSTUP} = \begin{matrix} \text{možná} \\ \text{některá} \\ \text{konstanta} \end{matrix} \text{ Sumární} \text{ Operator vstup } e^{\pm j \omega t} \text{ čas frekvence}$$

FR:

$\omega = \frac{2\pi}{T_1}$

- čas \rightarrow frekvence (analýza)
+ frekvence \rightarrow čas (syntéza)

analýza

$$c_k = \frac{1}{T_1} \int_{T_1} x(t) e^{-j t k \omega_0} dt$$

syntéza

$$x(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} c_k e^{+j t k \omega_0}$$

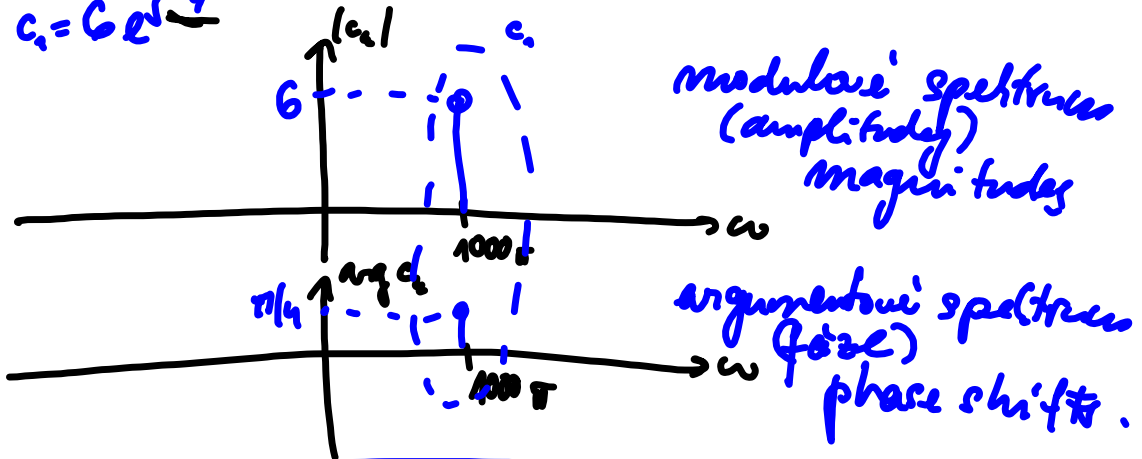
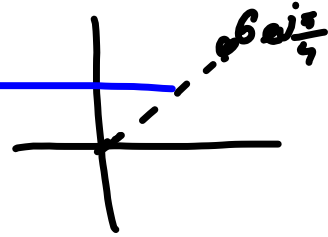
Příklad 1: $x(t) = 6 e^{j\pi/4} e^{j1000\pi t}$

$$x(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} c_k e^{jk\omega_0 t}$$

$$c_k = 6 e^{j\pi/4}$$

$$\omega_0 = 1000\pi \text{ rad/s}$$

$$f_0 = 200 \text{ Hz}$$



Příklad 2: $x(t) = 4 \cos(1000\pi t + \pi/4) =$

$$= \frac{4}{2} e^{j(1000\pi t + \pi/4)} + \frac{4}{2} e^{-j(1000\pi t + \pi/4)} =$$

$$= 2 e^{j\pi/4} e^{j1000\pi t} + 2 e^{-j\pi/4} e^{-j1000\pi t}$$

$$\cos x = \frac{e^{jx} + e^{-jx}}{2}$$

$$e^{a+b} = e^a e^b$$

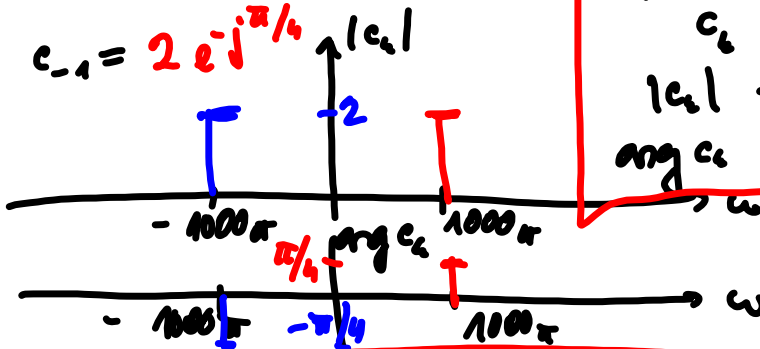
$$x(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} c_k e^{jk\omega_0 t}$$

match!

$$\omega_0 = 1000\pi \text{ rad/s}$$

$$k=1 \quad c_1 = 2 e^{j\pi/4}$$

$$k=-1 \quad c_{-1} = 2 e^{-j\pi/4}$$



Předpoklad $x(t)$ reálné, pak

$$c_k = c_{-k}^*$$

$$|c_k| = |c_{-k}|$$

$$\arg c_k = -\arg c_{-k}$$

amplituda kosinusového = $2|c_k| = 2|c_{-k}|$

fáze kosinusového = $\arg c_k = -\arg c_{-k}$

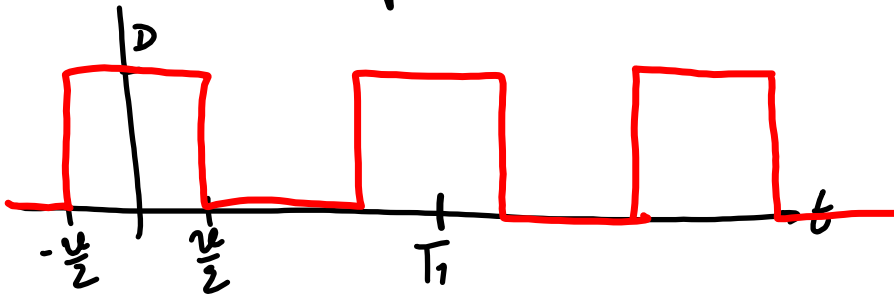
Synléza z kosinusových

$$x(t) = c_0 + \sum_{k=1}^{\infty} C_k \cos(k\omega_0 t + \varphi_k)$$

$$C_k = 2|c_k| = 2|c_{-k}|$$

$$\varphi_k = \arg c_k = -\arg c_{-k}$$

Příklad 3: FR periodický sled obdélníkových impulsů



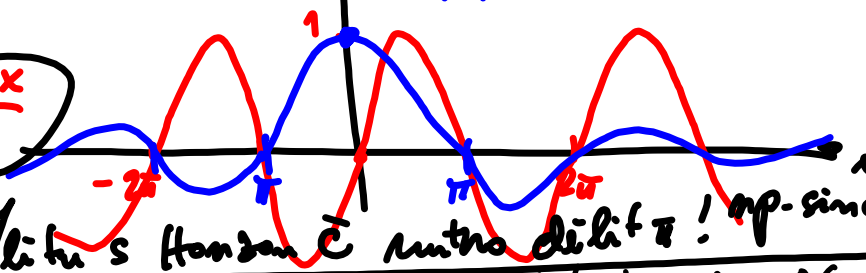
Mat. příprava #1: Sinc - kardinální sinus

$$\text{sinc}(x) = \frac{\sin x}{x}$$

$$\text{sinc}(0) = \frac{\sin 0}{0} = 1$$

Alternativa

$$\text{sinc}(x) = \frac{\sin \pi x}{\pi x}$$



Matlab: numpu
Pro konzistenci s Hanzou ě nutno dělit π! $\text{np.sinc}(x/\pi)$

Mat. příprava #2 Eulerův integrál & Sebestova pravidla 3.P.

$$\int_{-b}^b e^{jxy} dy = \left[\frac{e^{jxy}}{jx} \right]_{-b}^b = \frac{2(e^{jxb} - e^{-jxb})}{2jx} = \frac{2b \sin bx}{bx} =$$

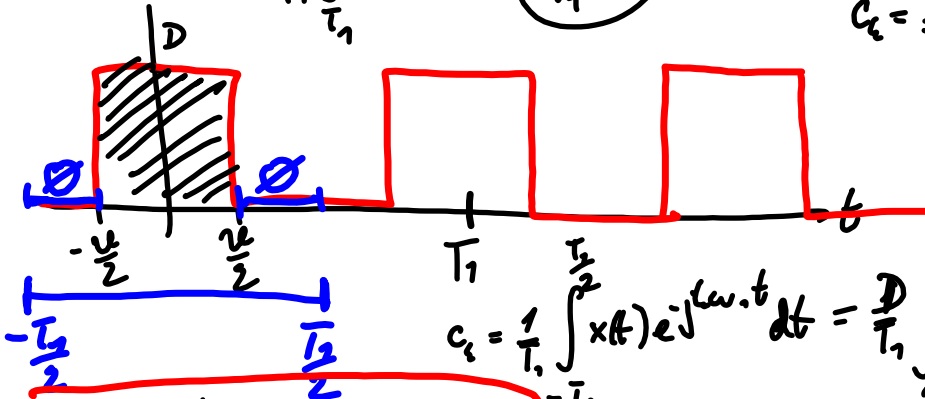
$$\sin \alpha = \frac{e^{j\alpha} - e^{-j\alpha}}{2j}$$

$$\sin \alpha = \frac{\sin \alpha}{\alpha}$$

$$\underline{\underline{= 2b \sin bx}}$$

$$\bar{x} = \frac{1}{T_1} \int_{T_1} x(t) dt = \left(\frac{1}{T_1} D \right) \omega = c_0$$

$$c_k = \frac{1}{T_1} \int_{T_1} x(t) e^{jk\omega t} dt$$



$$c_k = \frac{1}{T_1} \int_{-T_1/2}^{T_1/2} x(t) e^{jk\omega t} dt = \frac{D}{T_1} \int_{-\tau/2}^{\tau/2} e^{jk\omega t} dt =$$

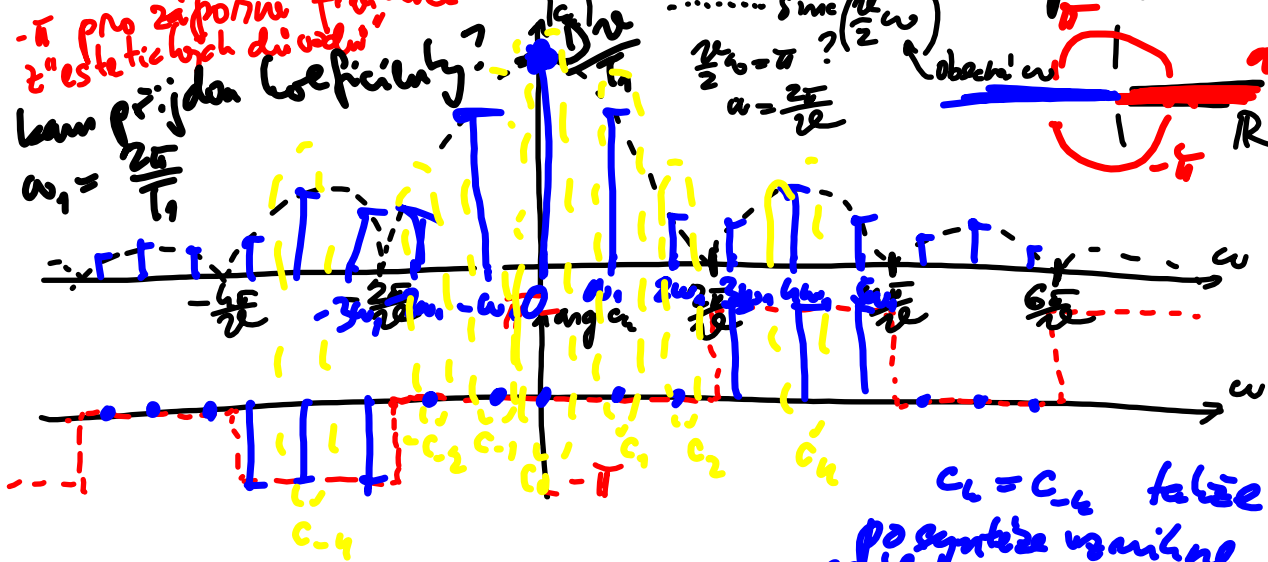
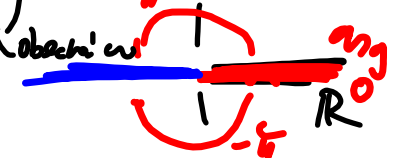
$$\text{S.P.: } \int_{-b}^b e^{\pm jky} \cdot 2b \text{sinc}(bx) = \frac{D}{T_1} \cdot 2 \frac{\tau}{2} \text{sinc}\left(\frac{\tau}{2} k\omega\right) = \left(\frac{D\tau}{T_1} \right) \text{sinc}\left(\frac{\tau}{2} k\omega\right)$$

První koeficienti F.R. sledu obd. impulzů.

-π pro záporní frekvence
 z estetických důvodů
 kam přijde koeficienty?

$\omega_1 = \frac{2\pi}{T_1}$

$\dots \text{sinc}\left(\frac{\tau}{2} k\omega\right)$
 $\frac{\tau}{2} k\omega = \pi$
 $a = \frac{2\pi}{\tau}$



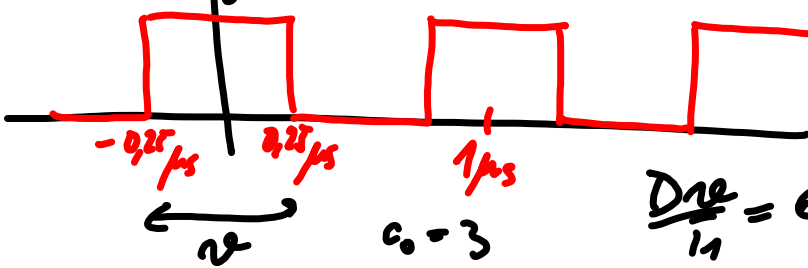
$c_k = c_{-k}$ takže
 po syntéze vznikne
 reálný signál.

Př. 1) $D=6$ $f_1 = 1 \text{ MHz}$ $T_1 = 1 \mu\text{s}$ $\omega_1 = 2\pi \text{ rad/s}$

viz pytham nb.

fr. ipymb

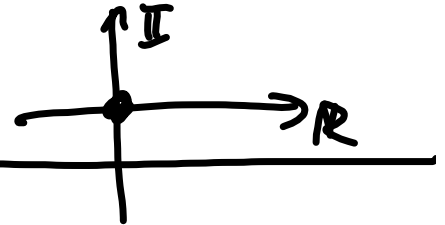
$\frac{2\pi}{T_1}$ střída
dutý cycle



$$\frac{D \cdot 2\pi}{T_1} = 6 \cdot \frac{0.5 \mu\text{s}}{1 \mu\text{s}} = 3$$

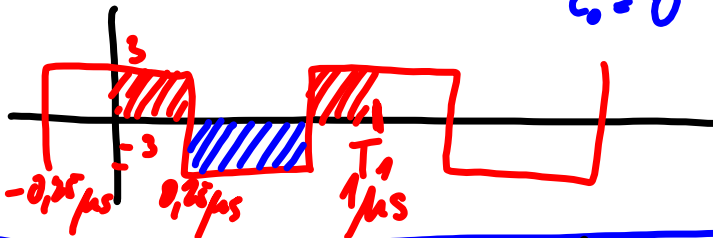
$$\frac{2\pi}{T_2} = \frac{2\pi}{0.5 \cdot 10^{-6}} = 4\pi \text{ rad/s} \leftarrow \text{dutýhy funkce sine s nulou.}$$

$$\omega_0 = 2\pi$$



Příklad 2 | symetrický signál

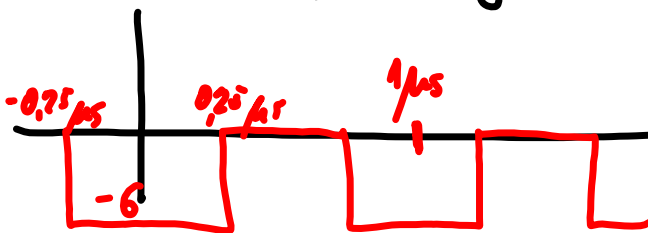
$$c_0 = 0$$



Příklad 3 | záporný signál

$$x(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} c_k e^{jk\omega_0 t}$$

$$-x(t) = -\sum_{k=-\infty}^{\infty} c_k e^{jk\omega_0 t} = \sum_{k=-\infty}^{\infty} -c_k e^{jk\omega_0 t}$$



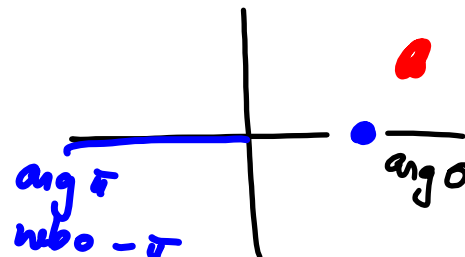
c_k s nulovým argumentem

$\rightarrow \text{ang } \bar{\pi} \text{ nebo } -\pi$

"zezápornění"

c_k s argumentem $-\bar{\pi}$ nebo π

$\rightarrow \text{ang } 0$ "zkladnění"



Syntéza signálu z koeficientů FR

$$x(t) = \dots c_3 e^{-j3\omega_0 t} + c_2 e^{j2\omega_0 t} + c_1 e^{-j\omega_0 t} + c_0 + c_1 e^{j\omega_0 t} + c_2 e^{j2\omega_0 t} + c_3 e^{j3\omega_0 t} \dots$$

nahic!
 $c_2 = 0!$

nahic!
 $c_2 = 0!$

