

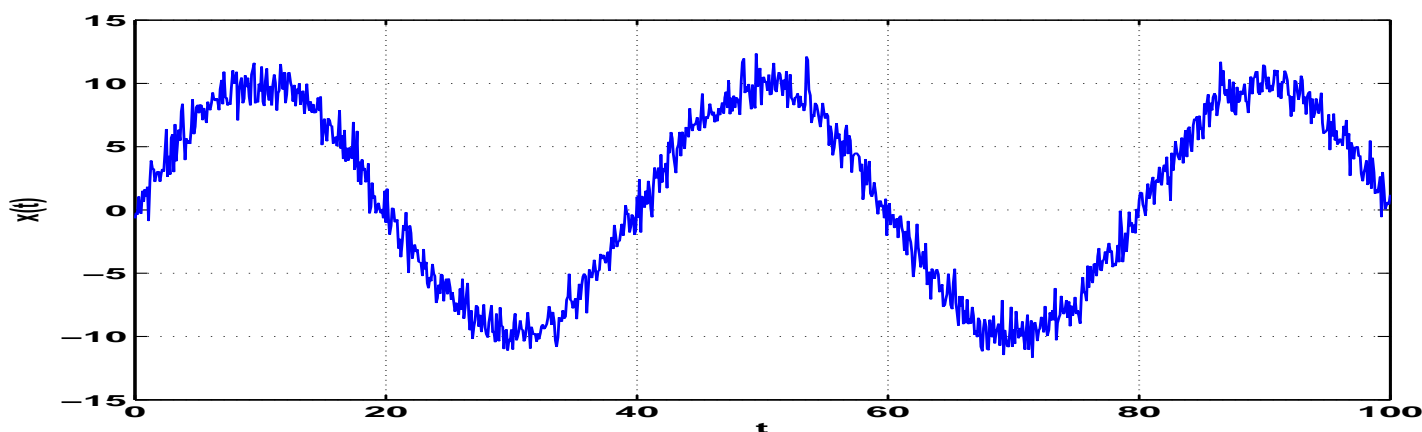
# Semestrální zkouška ISS, 2.1.2013, skupina A

Login: ..... Příjmení a jméno: ..... Podpis: .....  
(čitelně!)

**Příklad 1** Určete, zda jsou signály  $x_1(t) = 1$  a  $x_2(t) = \begin{cases} 1 & \text{pro } t \in [0, \frac{T}{2}] \\ -1 & \text{pro } t \in [\frac{T}{2}, T] \end{cases}$  na intervalu  $[0, T]$  ortogonální.

Ortogonalní: JSOU / NEJSOU

**Příklad 2** Nakreslete do obrázku, jak bude přibližně vypadat zadaný signál po průchodu systémem s impulsní odezvou  $h(t) = \begin{cases} 0.1 & \text{pro } t \in [0, 10] \\ 0 & \text{jinde} \end{cases}$



**Příklad 3** Hodnota spektrální funkce signálu  $x(t)$  na kruhové frekvenci  $\omega_1 = 5$  rad/s je  $X(j\omega_1) = 10 + 1j$ . Signál  $y(t)$  je dán jako  $y(t) = x(\frac{t}{2})$ . Určete hodnotu spektrální funkce tohoto signálu na kruhové frekvenci  $\omega_2 = 2.5$  rad/s.

$Y(j\omega_2) = \dots$

**Příklad 4** Zapište spektrální funkci signálu skládajícího se ze dvou Diracových impulsů:  
 $x(t) = -\delta(t + 1) + \delta(t - 1)$

$X(j\omega) = \dots$

**Příklad 5** Chování systému se spojitým časem je určeno diferenciální rovnicí:

$$x(t) + 0.5 \frac{dx(t)}{dt} = y(t) - 0.2 \frac{dy(t)}{dt}$$

Určete přenosovou funkci systému.

$H(s) = \dots$

**Příklad 6** Přenosová funkce systému se spojitým časem je zadána jako:

$$H(s) = s^2 + 2s + 1$$

Určete, zda se jedná o stabilní systém.

Stabilní: ANO / NE

---

**Příklad 7** Stejnoseměrný signál je vzorkován na frekvenci  $F_s = 44100$  Hz

Určete, zda dojde k aliasingu a doplňte velmi krátké vysvětlení.

ALIASING: ANO / NE

Proč? .....

---

**Příklad 8** Hodnota Fourierovy transformace s diskretním časem (DTFT) **reálného** signálu  $x[n]$  na normované kruhové frekvenci  $\omega_1 = \frac{\pi}{10}$  rad je  $\tilde{X}(e^{j\omega_1}) = 10j$ . Určete hodnotu DTFT na normované kruhové frekvenci  $\omega_2 = -\frac{\pi}{10}$  rad

$$\tilde{X}(e^{j\omega_2}) = \dots$$

---

**Příklad 9** Je zadán diskretní periodický signál s periodou  $N = 13$ :

$\tilde{x}[n] = 10 \cos(\frac{2\pi}{13}n + \frac{\pi}{4})$ . Určete indexy a hodnoty všech nenulových koeficientů jeho DFŘ v intervalu  $k \in [0, N - 1]$ .

$$\tilde{X}[\dots] = \dots$$

$$\tilde{X}[\dots] = \dots$$

.....

---

**Příklad 10** Diskretní signál  $x[n]$  má  $N = 8$  vzorků  $x[0]$  až  $x[7]$ : 1 2 3 4 5 6 7 8  
Jeho 2. koeficient diskretní Fourierovy transformace (DFT) je:  $X[2] = -4+4j$ . Jaká bude hodnota 2. koeficientu DFT  $Y[2]$  signálu  $y[n]$ , jehož vzorky  $y[0]$  až  $y[7]$  jsou: 5 6 7 8 1 2 3 4

$$Y[2] = \dots$$

**Příklad 11** Vzorovací frekvence je  $F_s = 8000$  Hz. Máme  $N = 256$  vzorků diskrétního signálu. Kolika nulami je potřeba doplnit signál (“zero padding”), abychom po výpočtu DFT dostali ve frekvenci rozlišení minimálně 8Hz ?

$N_{zeros} = \dots\dots\dots$

**Příklad 12** Nakreslete frekvenční charakteristiku (modulovou i argumentovou) číslicového filtru, který realizuje pouze zpoždění a má impulsní odezvu:

$$h[n] = \begin{cases} 1 & \text{pro } n = 2 \\ 0 & \text{jinde} \end{cases} \quad \text{Stačí kreslit pro interval normovaných kruhových frekvencí } \omega \in [0, \pi].$$

výsledek

**Příklad 13** Napište funkci v C pro implementaci filtru s diferenční rovnicí:  $y[n] = x[n] - 0.5x[n - 1]$   
Nezapomeňte na statické proměnné!

```
float filtr (float xn) {
    // ...
}
return yn;
```

**Příklad 14** Číslicový filtr má přenosovou funkci  $H(z) = 1 + z^{-2}$ . Určete, na jaké normované kruhové frekvenci v intervalu  $\omega \in [0, \pi]$  bude minimum jeho frekvenční charakteristiky. Pomůcka: Řešení kvadratické rovnice  $z^2 + 1 = 0$  je  $z_{1,2} = \pm j$ .

$\omega_{min} = \dots\dots\dots$

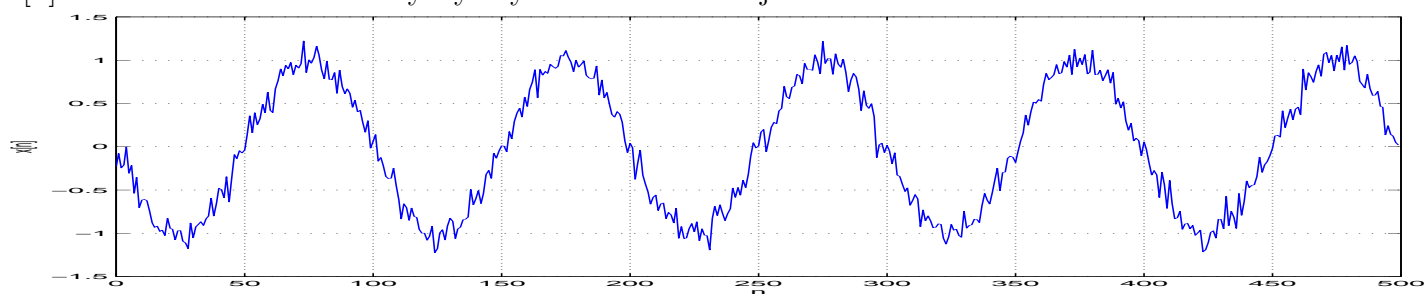
**Příklad 15** Na  $\Omega = 1000$  realizacích náhodného procesu byla naměřena tato tabulka (dvourozměrný histogram) hodnot mezi časy  $n_1$  a  $n_2$ :

intervaly $x_1$	intervaly $x_2$	
	[-10, 0]	[0, 10]
[0, 10]	100	400
[-10, 0]	400	100

Spočítejte autokorelační koeficient  $R[n_1, n_2]$ . Pomůcka: Jako reprezentativní hodnoty  $x_1$  a  $x_2$  při numerickém výpočtu integrálu  $R[n_1, n_2] = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} x_1 x_2 p(x_1, x_2, n_1, n_2) dx_1 dx_2$  použijte středy intervalů v tabulce.

$R[n_1, n_2] = \dots\dots\dots$

**Příklad 16** Pro zadaný náhodný signál  $x[n]$  určete, pro kterou hodnotu  $k$  bude autokorelační koeficient  $R[k]$  maximální. Používáme vychýlený odhad. Neuvažujte triviální řešení  $k = 0$ .



$k_{max} = \dots\dots\dots$

**Příklad 17** Stacionární náhodný signál se spojitým časem má hodnoty rovnoměrně rozdělené mezi minimem a maximem, jeho funkce hustoty rozdělení pravděpodobnosti je:  $p(x) = \begin{cases} 0.5 & \text{pro } 8 \leq x \leq 10 \\ 0 & \text{jinde} \end{cases}$   
 Určete jeho střední výkon.

$P_s = \dots\dots\dots$

**Příklad 18** Máme k dispozici  $N = 10$  vzorků náhodného signálu. Koeficienty DFT  $X[0 \dots 4]$  jsou následující:

- $X[0] = 5$
- $X[1] = 1+j$
- $X[2] = 2-j$
- $X[3] = 3+j$
- $X[4] = 4-j$ .

Odhadněte jeho spektrální hustotu výkonu na normované kruhové frekvenci  $\omega_1 = 0.6\pi$  rad

$G_x(e^{j\omega_1}) = \dots\dots\dots$

**Příklad 19** Vypočítejte zadaný koeficient  $X[m, n]$  pro 2D-DFT pro obrázek o velikosti  $256 \times 256$ , který je zadán:  $x[k, l] = \begin{cases} 1 & \text{pro } k = 0, \quad l \in [0, 255] \\ 0 & \text{jinde} \end{cases}$  (tedy pouze první řádek bílý, jinak černý).  $k$  indexuje řádky obrázku,  $l$  sloupce.  $m$  indexuje svislé obrazové frekvence,  $n$  vodorovné.

$X[0, 0] = \dots\dots\dots$

**Příklad 20** Napište matici (masku) 2D filtru o velikosti  $3 \times 3$  pro detekci šikmých (zprava nahoře doleva dolů) hran v obrázku.
